

Chap 3. Intermediaire Mathematique : Theorie des Groupes et des Nombres.

Dans ce chapitre nous allons poser le probleme de Simon dans un cadre beaucoup plus general qui nous permettra de voir qu'il fait partie d'une classe plus vaste d'algorithmes qui permettent de decouvrir les symetries cachees d'une structure mathematique. Nous verrons que la factorisation des entiers naturels peut etre ramenee a un probleme de recherche de symetries (notamment la periode d'une fonction).

3.1. Groupes Abeliens et classes d'equivalences.

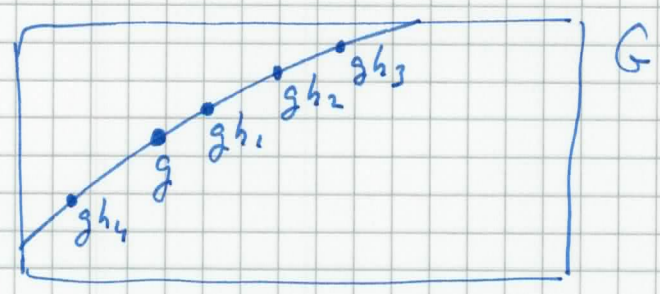
Soit  $G = \{g_1, g_2, \dots, g_n\}$  un groupe fini a  $n$  elements. L'operation de groupe sera notee multiplicativement c.e.d si  $g$  et  $g' \in G$  alors  $gg' \in G$ . Celle-ci est associative  $(gg')g'' = g(g'g'')$ ; il existe un element neutre  $(id\ g) = (g\ id) = g$ ; chaque element possede un unique inverse  $gg^{-1} = g^{-1}g = id$ . De plus nous nous limiterons aux groupes commutatifs (Abeliens)  $gg' = g'g$ .

②

Soit  $H \subset G$  un sous-groupe de  $G$ . C'est à dire que  $H$  est lui-même un groupe et si  $h, h' \in H$  alors  $hh' = h'h \in H$ . Pour chaque élément  $g \in G$  on peut définir "sa classe d'équivalence" comme suit :

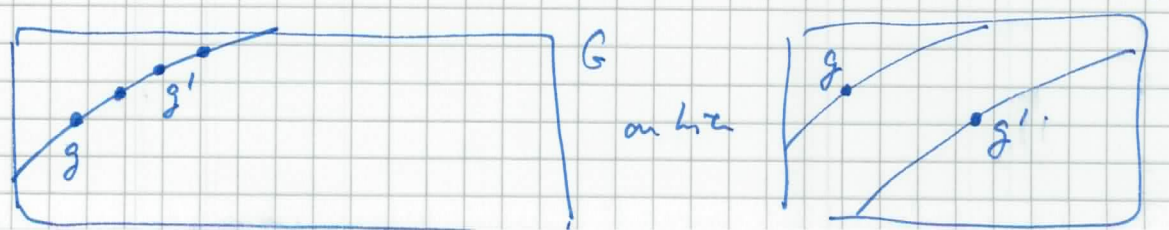
$$E_g = \{ gh \mid h \in H \}$$

Il s'agit de l'ensemble des éléments obtenus par l'action de  $H$  sur  $g$ . Notez que dans le cas commutatif  $H$  peut agir à droite comme à gauche puisque  $gh = hg$ . Il est commode de visualiser  $E_g$  comme une "trajectoire" ou "orbite" obtenue quand  $H$  agit sur  $g$  (figure 1).



Prenons  $g \neq g'$ . On peut montrer que de deux choses l'une :

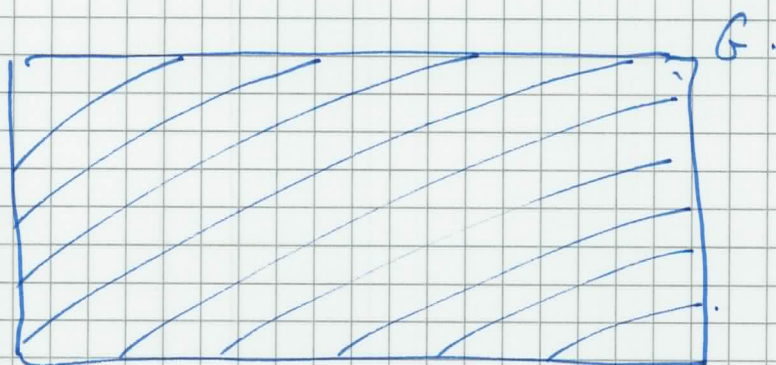
$$E_g = E_{g'} \text{ ou bien } E_g \cap E_{g'} = \emptyset \text{ (figure 2).}$$



(3)

Cette propriété fondamentale constitue en fait le théorème de Lagrange (voir ci-dessous) et implique que les classes d'équivalences forment une partition de  $G$  (figure 3).

Chaque classe possède  $|H|$  (la cardinalité de  $H$ ) éléments et le nombre total de classes disjointes est  $\frac{|G|}{|H|}$  (la cardinalité de  $G$  divisée par celle de  $H$ ). L'ensemble des classes d'équivalences est noté  $G/H$ .



Remarque: les représentations graphiques ~~de~~ des classes grâce aux orbites est utile mais ~~il ne faut pas lui~~ donner ici une signification géométrique. En particulier ces orbites n'ont pas nécessairement quelque chose à voir avec des vrais hyperplans unidimensionnelles.

## Théorème de Lagrange.

a) Soit  $g$  et  $g' \in G$ . Alors on a uniquement deux possibilités

$$\bar{E}_g = \bar{E}_{g'} \text{ ou bien } E_g \cap E_{g'} = \emptyset.$$

b)  $|G/H| = \frac{|G|}{|H|}$  et en particulier la cardinalité d'un

sous-groupe divise toujours celle du groupe.

## Démonstration.

Fixons  $g$  et  $g' \in G$ . Si  $E_g \cap E_{g'} = \emptyset$  la preuve <sup>de a)</sup> est finie.

Si  $E_g \cap E_{g'} \neq \emptyset$  alors il existe un élément commun, appelons

le  $\bar{g}$ . Puisque  $\bar{g} \in E_g$ ,  $\exists h \text{ t. q. } \bar{g} = gh$ . D'autre part

puisque  $\bar{g} \in E_{g'}$ ,  $\exists h' \text{ t. q. } \bar{g} = g'h'$ . Donc  $gh = g'h'$

et  $g = g'(h'h^{-1})$  ce qui signifie  $g \in E_{g'}$ . Mais comme on

peut faire le raisonnement pour tous les éléments  $g$  de  $E_g$  on

obtient  $E_g \subset E_{g'}$ . De même  $g' = g(h'h'^{-1})$

donc  $g' \in E_g$  ce qui implique  $E_{g'} \subset E_g$ . On conclut que

$E_g = E_{g'}$  ce qui achève la preuve de a).

Pour montrer b) il suffit de remarquer que la cardinalité de chaque classe d'équivalence est  $|H|$ . En effet

$$E_g = \{ gh; h \in H \}$$

et tous les éléments gérés par l'action de H sont distincts.  
(En effet si  $gh_1 = gh_2$  alors  $h_1 = h_2$ )

Ainsi on a :

$$|G| = |H| \times (\text{Nombre de classes d'équivalence})$$

ce qui est équivalent à :

$$|G/H| = \frac{|G|}{|H|}$$

Puisque le nombre de classes d'équivalences  $|G/H|$  est nécessairement entier il faut que  $|H|$  divise  $|G|$ .

Exemples.

①.  $G = \mathbb{F}_2^m$  l'espace vectoriel <sup>sur le corps  $\mathbb{F}_2$</sup>  des vecteurs à m composantes binaires mod 2. En particulier, c'est un groupe par l'addition  $\oplus$ . Dans le problème de Simon on avait  $H = \{0, \vec{a}\}$  qui est un sous groupe à 2 éléments. On a :  $|G| = 2^m$ ,  $|H| = 2$  et  $|G/H| = 2^{m-1}$ . Il y a  $2^{m-1}$  classes d'équivalence donnée par les paires  $\{\vec{x}, \vec{y}\} \text{ t. q. } \vec{x} = \vec{y} + \vec{a}$ . Ici l'orbite de  $\vec{y}$  est  $\{\vec{y} + \vec{0} = \vec{y}, \vec{y} + \vec{a}\}$ .

② La généralisation immédiate du cas précédent est de prendre  $H =$  un sous-espace vectoriel  $\overset{\text{de } \mathbb{F}_2^m}{\text{de dimension } K}$ .

C'est un sous-groupe de  $\mathbb{F}_2^m$  pour l'addition  $\oplus$  mod 2.

Puisque la dimension du sous-espace vectoriel est  $K$  on peut trouver  $K$  vecteurs de base  $\vec{h}_1, \dots, \vec{h}_K$  et tout élément de  $H$  s'écrit comme :

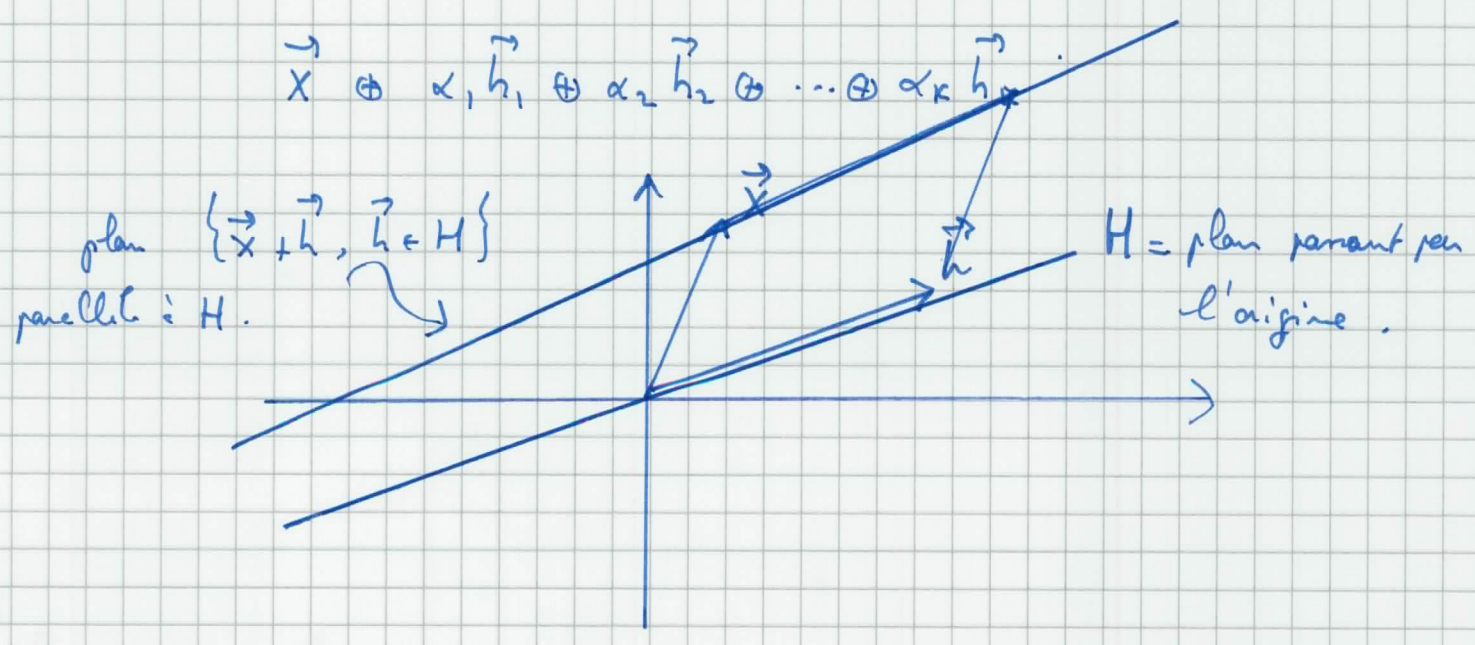
$$\alpha_1 \vec{h}_1 \oplus \alpha_2 \vec{h}_2 \oplus \dots \oplus \alpha_K \vec{h}_K$$

avec  $\alpha_i = 0, 1$ . Le sous-groupe possède donc  $2^K$  éléments.

Le nombre de classes d'équivalence sera  $|G/H| = 2^{m-K}$ . Elles-

correspondent aux "hyperplans" parallèles à  $H$ .

Soit  $\vec{x} \in \mathbb{F}_2^m$ , non nul, son orbite (ou sa classe d'équivalence) est l'ensemble des vecteurs (voir figure).



③. Soit  $G = (\mathbb{Z}, +)$  les entiers munis de l'addition ordinaire et soit  $H = r\mathbb{Z}$  les multiples de  $r$  ( $r$  un entier quelconque). Deux entiers

~~soient~~  $x$  et  $y$  sont équivalents si  $x = y + qr$

c.a.d si  $x - y = 0 \pmod{r}$ . Donc les classes

d'équivalence sont les entiers  $\pmod{r}$  c.e.d.

~~soit~~  $\mathbb{Z}/r\mathbb{Z} = \{0, 1, 2, 3, \dots, r-1\}$ . L'abite

d'un élément  $x$  est

$$\{x + qr, q \in \mathbb{Z}\}.$$

Ici  $G$  et  $H$  sont infinis donc la formule  $\frac{|G|}{|H|}$  a un

sens un peu formel; mais il y a  $r$  classes d'équivalence.

Par exemple si  $r = 2$  il y en a 2; ce sont les entiers

pairs (0 inclus) et impairs. On peut prendre  $\{0, 1\}$

pour leur représentants. Si  $r = 3$  il y a 3 classes d'équiva-

-lence représentées par  $\{0, 1, 2\}$  etc...

Remarque: l'ensemble des classes d'équivalence  $\mathbb{Z}/r\mathbb{Z}$   
~~soit~~  $= \{0, 1, \dots, r-1\}$  possède lui-même une structure de  
 groupe, ~~appelée~~ "l'addition modulo  $r$ ". Ceci est  
 un fait général: la loi de groupe induit une structure  
 de groupe sur l'ensemble des classes d'équivalence  $G/H$ .

④ Dans l'exemple précédent les groupes  $G$  et  $M$  étaient infinis. Plus tard nous travaillerons avec des groupes finis (car le nombre de bits manipulés est toujours fini).

Nous remplacerons donc  $\mathbb{Z}$  par  $G = \frac{\mathbb{Z}}{M\mathbb{Z}} = \{0, 1, \dots, M-1\}$  muni de l'addition mod  $M$ . L'idée est que

pour  $M$  très grand ce groupe se comporte essentiellement comme  $\mathbb{Z}$  tant qu'on s'intéresse aux entiers  $\ll M$ ,

et il a l'avantage d'être fini. Soit maintenant  $r$

un diviseur de  $M$ . Alors les multiples de  $r$  contenus dans

$\{0, 1, \dots, M-1\}$  forment un sous-groupe appelé  $H$  et

c'est nouveau  $G/H = \frac{\mathbb{Z}}{r\mathbb{Z}}$  les entiers mod  $r$ . Notez que si

$r$  n'est pas un diviseur de  $M$  les multiples de  $r$

inférieurs à  $M$  ne forment pas un sous-groupe de  $G$ . En

effet  $(qr + q'r) \bmod M$  n'est pas un multiple de  $r$ .

Pour le voir on note que si c'était le cas on aurait

$$qr + q'r = s + kM$$

avec

$s$  multiple de  $r$ . Alors on aurait  $qr + q'r - s = kM$

un multiple de  $r$ . On peut prendre  $q$  et  $q'$  (pas trop grands) t. q.  $k=1$ .



et alors il faudrait que  $M$  soit un multiple de  $r$ .

En conclusion il faut que  $r$  divise  $M$  pour que  $H$  soit un sous-groupe. On arrive à la même conclusion grâce au

théorème de Lagrange. En effet si  $G/H = \frac{r}{r} = 1$  il y a  $r$  classes d'équivalence. Mais alors  $|H| = \frac{|G|}{|G/H|} = \frac{M}{r}$  et pour

que  $|H|$  soit entier il faut que  $r$  divise  $M$ . Notons finalement que pour chaque diviseur de  $M$  on obtient un sous-groupe.

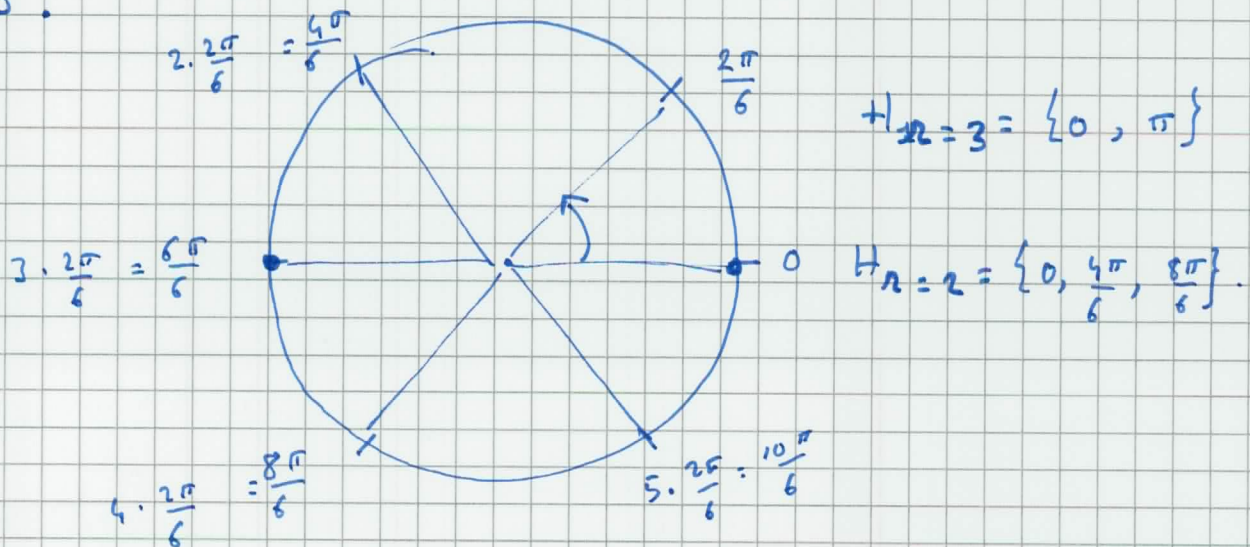
⑤. L'exemple précédent est équivalent au suivant. Soit  $G =$

{rotations d'angle  $\frac{2\pi}{M}$  autour du cercle}. Le groupe est isomorphe aux entiers mod  $M$  (c.à.d.  $\mathbb{Z}/M\mathbb{Z}$ ). Si  $r$  divise  $M$

~~alors~~  $H = \{ \text{rotations d'angle } r \cdot \frac{2\pi}{M} \}$  forme un

sous-groupe. La figure illustre les cas  $M=6$  et  $r=2$  ;

$r=3$ .



$$\frac{G}{H_{r=3}} = \left\{ \{0, \pi\}, \left\{ \frac{2\pi}{6}, \frac{8\pi}{6} \right\}, \left\{ \frac{4\pi}{6}, \frac{10\pi}{6} \right\} \right\}; \quad \frac{G}{H_{r=2}} = \left\{ \left\{ 0, \frac{4\pi}{6}, \frac{8\pi}{6} \right\}, \left\{ \frac{2\pi}{6}, \frac{6\pi}{6}, \frac{10\pi}{6} \right\} \right\}$$

3.2. Problème du sous-groupe caché.

Nous sommes maintenant prêts pour formuler une généralisation du problème de Simon. Soit  $G$  un groupe commutatif et  $H \subset G$  un sous groupe. On a disposition un oracle qui sait calculer une fonction :

$$f: G \rightarrow X.$$
$$g \mapsto f(g)$$

telle que  $f$  soit constante sur chaque classe d'équivalence et prend au moins  $|G/H|$  valeurs. Le lien avec les notations du chap 2 est  $|X| = |G/H|$  et  $f(g_1) = f(g_2)$  si et seulement si

$$g_1, g_2 \in H.$$

Pour  $G = (\mathbb{F}_2^m, \oplus)$  et  $H = \{0, \vec{a}\}$  on  $H$  un sous-espace vectoriel de dimension  $K$  mais avons ~~présenté~~ présenté un algorithme quantique de complexité polynomiale qui permet de trouver  $H$ .

Le problème est de découvrir le sous groupe "caché"  $H$  en posant le moins de questions possibles à l'oracle.

Il existe une généralisation au cas des groupes commutatifs.

Celle-ci passe par la notion de transformée de Fourier <sup>général</sup> sur les groupes finis, que nous n'abordons pas dans ce cours.

Le cas des groupes non-commutatifs est en général un problème ouvert important.

Nous allons étudier le cas particulier très important

$G = \frac{\mathbb{Z}}{N\mathbb{Z}}$  (N "très grand"). Le ~~cas~~ cas est

important car et même de façon naturelle c'est l'algorithme de Shor pour la factorisation des entiers de  $\mathbb{Z}$ .

3.3. La période d'une fonction.

Considérons le problème suivant. Soit  $f: \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}$  une fonction périodique sur les entiers  $x \mapsto f(x)$  telle que

$f(x+r) = f(x) \quad \forall x \in \mathbb{Z}. \quad (*)$

où  $r$  est le plus petit entier satisfaisant  $(*)$ . L'entier  $r$  est la période de  $f$ . Nous supposons que  $r$  est inconnu mais qu'un Oracle nous retourne les valeurs de  $f(x)$  quand on

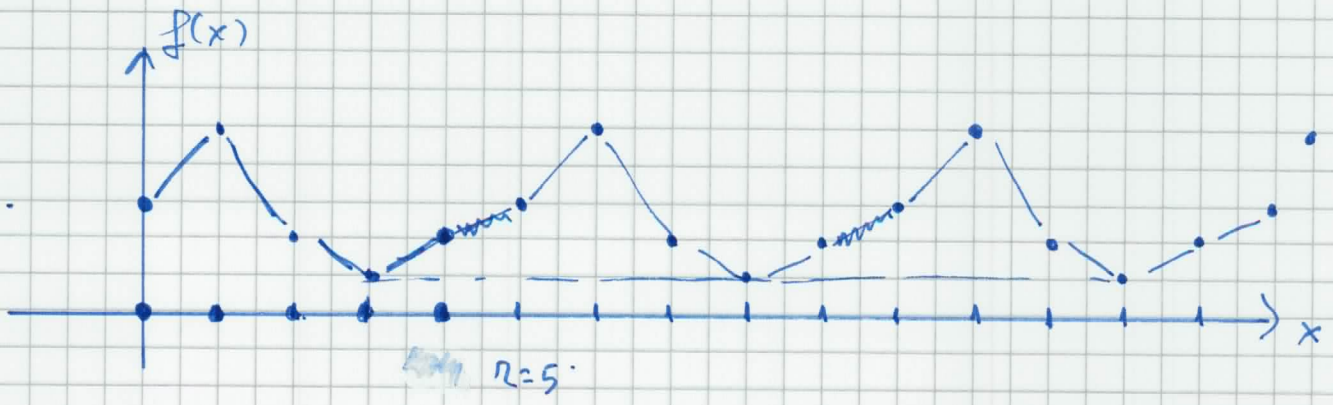
lui soumet l'entier  $x$ . Le problème est de déterminer la période  $r$ . Si  $r$  est "très grand" ce problème est difficile à priori car il faudra soumettre à l'oracle environ  $r$  questions. C'est à dire que la complexité du calcul est en gros  $O(\exp(\log_2 r))$  ou  $(\log_2 r)$  est le nombre de bits nécessaires pour représenter  $r$ .  
 Mais venons qu'un algorithme <sup>quantique</sup> apparenté à celui de Simon requiert une complexité  ~~$O(\log_2 r)$~~  polynomiale.

Quel est le lien avec le problème du sous-groupe caché?

Ici  $G = \mathbb{Z}$  et  $H = r \mathbb{Z}$ . Alors  $f$  est ~~isomorphisme~~ schizopate.

$$f(x) = f(y) \text{ si et seulement si } x - y \in r \mathbb{Z}.$$

En d'autres termes  $f$  est constante sur les classes d'équivalence  $G/H$  (voir figure).



Comme nous devons travailler avec des groupes finis nous devons choisir un grand  $G = \mathbb{Z}$  à un grand entier  $M$ . Pour préserver la structure de groupe il faut en principe prendre un grand multiple de  $r$  ~~calculable et à la fois grand~~ et nous aurons

$$G = \frac{\mathbb{Z}}{M\mathbb{Z}} \text{ et } H = \{ \text{multiples de } r \text{ inférieurs à } M \}.$$

l'exemple de la figure  $r=5$  et par exemple  $M = 5 \times 10^{40} = (\infty!)$

Puisque  $r$  est en fait immense ~~mais~~ il nous est difficile de bien choisir  $M$  pour qu'il soit un <sup>grand</sup> multiple de  $r$ . Comme nous

le verrons nous choisissons  $M$  grand, ~~par~~ pas nécessairement multiple de  $r$ . Cela va détruire la structure du groupe

mais si  $M \gg r$  celle-ci est "approximativement préservée"

car ~~pour tout~~  $M \pm K$  avec  $1 \leq K \leq r-1$  sera

un multiple de  $r$  et la "correction"  $K$  est négligeable par rapport

à  $M$ . ~~Il est donc possible de~~ Ces mêmes

techniques vont compliquer légèrement les calculs mais essentiellement

l'algorithme <sup>quantique</sup> ~~de~~ de la détermination de la période de  $f$  sera

similaire à celui de Shor.

### 3.4. La factorisation des entiers.

Le théorème fondamental de l'arithmétique nous assure que tout entier  $N$  peut être décomposé de façon unique en un produit de nombres premiers.

Etant donné des facteurs de  $N$ , il est facile de vérifier que le produit de ces facteurs redonne  $N$ . Plus précisément supposons que  $N = p \cdot q$  avec  $p$  et  $q$  deux nombres premiers à  $O(b)$  bits. La vérification  $N = p \cdot q$  peut se faire facilement avec  $O(b^2)$  opérations. Par contre étant donné un entier  $N$  à  $O(b)$  bits on ne connaît pas d'algorithme polynomial permettant de calculer  $p$  &  $q$ .

On connaît plusieurs algorithmes plus rapides que  $O((1+\epsilon)^b)$  pour tout  $\epsilon$ . Le meilleur algorithme connu possède un temps de calcul  $O\left(\exp\left(\frac{64}{9} b^{1/3}\right) (\log b)^{2/3}\right)$ .

Concrètement le record de factorisation (le 12 décembre 2009) a été atteint par un nombre à 232 décimales (768 bits)

(voir en.wikipedia.org/wiki/RSA\_numbers#RSA-768) et utilisa des centaines de processeurs sur 2 années de calculs.

Comme nous le verrons plus tard l'algorithme de Shor permet une factorisation en temps polynomial avec un circuit quantique de taille polynomial.

L'algorithme de Shor répond en fait un autre problème de théorie des nombres appelé "la

recherche de l'ordre". Il est connu depuis 1876 environ que la factorisation peut se réduire à la recherche de l'ordre. C'est l'objet de ce paragraphe.

Soit  $N = p_1^{e_1} p_2^{e_2} \dots p_k^{e_k}$  avec  $p_i \neq 2$  et  $k \geq 2$ .

En d'autres termes  $N$  ne contient pas de puissance de 2 et  $N$  n'est pas la puissance d'un nombre premier unique. ( $N \neq p^e$ ).

Notez que les puissances de 2 sont aisément extraites car il est facile de voir si un entier est pair et de diviser par 2. De plus si  $N = p^e$  il existe des méthodes efficaces pour trouver  $p$  &  $e$ .

Soit  $(\frac{\mathbb{Z}}{N\mathbb{Z}}, +)$  le groupe additif des entiers  $\{0, 1, \dots, N-1\} \pmod N$

Algorithme de factorisation basé sur la recherche de l'ordre.

a) Choisir aléatoirement uniformément  $a \in \{2, \dots, N-1\}$  et calculer

$d = \text{PGCD}(a, N)$

grâce à l'algorithme d'Euclide (de complexité  $O(\log^3 N)$ )

b) Si  $d > 1$  nous avons un facteur non trivial de  $N$  car  $d \mid N$ , ("d divise N"). On garde ce facteur et on ~~recommence~~ retourne à a).

- c) Si  $d=1$  (c.e.d que  $a$  et  $N$  sont "premiers entre eux")  
on calcule le plus petit entier  $r$  t.g

$$a^r = 1 \pmod{N}.$$

Cet entier s'appelle "l'ordre de  $a \pmod{N}$ " parfois noté  $r = \text{Ord}_N(a)$ . Pour cette étape on ne connaît pas d'algorithme classique polynomial. C'est l'étape qui sera traitée par l'algorithme de Shor.

- d) Supposons que  $r$  soit impair. Output FAIL et retourner à a).

- e) Si  $r$  est pair et on sait que

$$a^r - 1 = (a^{\frac{r}{2}} - 1)(a^{\frac{r}{2}} + 1).$$

Notez que  $N$  divise  $a^r - 1$ . Donc

Il y a au moins 3 possibilités :

- e1)  $N$  divise  $a^{\frac{r}{2}} - 1$ . Ceci est en fait impossible car alors on aurait  $a^{\frac{r}{2}} = 1 \pmod{N}$  et  $\frac{r}{2}$  serait l'ordre.

- e2)  $N$  divise  $a^{\frac{r}{2}} + 1$ . ~~Alors~~ c.e.d  $a^{\frac{r}{2}} = -1 \pmod{N}$ .  
Output FAIL et retourner à a).

- e3)  $N$  partage des facteurs non-triviaux avec  $a^{\frac{r}{2}} - 1$  et  $a^{\frac{r}{2}} + 1$ .  
Par exemple si  $N = pq$  il faut que  $p \mid a^{\frac{r}{2}} - 1$  et



17

$q \mid a^{\frac{N}{2}} + 1$  ou vice versa. En d'autres termes

$$d_{\pm} = \text{PGCD} \left( a^{\frac{N}{2}} \pm 1, N \right)$$

sont non triviaux  $d_{+} > 1$  et  $d_{-} > 1$ . et nous avons  
2 facteurs non triviaux de  $N$ . Ceux-ci sont calculés grâce  
à l'algorithme d'Euclide. (complexité  $O(b^3)$ ),

f) ~~vérifier~~. Vérifier si le produit des facteurs trouvés  
dans les étapes précédentes vaut  $N$ . Si ce n'est pas encore le  
cas retourner à a).

Nous voyons qu'en présence d'un Oracle qui permettrait de  
résoudre l'étape c) la complexité provient uniquement de  
l'algorithme d'Euclide qui est de  $O(b^3)$ . Néanmoins  
cet algorithme est probabiliste et nous devons nous assurer que  
la probabilité de succès pour un round est non-négligeable.

En fait on peut montrer  $\text{Prob}(\text{succès}) \geq \frac{3}{4}$ . Cela

implique qu'avec  $T = \frac{\ln \frac{1}{\epsilon}}{\ln 2}$  rounds on peut amplifier

cette probabilité de succès à  $\text{Prob}(\text{succès}) \stackrel{\text{I rounds}}{\geq} 1 - \epsilon$ .

Lors d'un round les seuls outputs FAIL interviennent en  $d_1$  et  $e_2$ ). Cela correspond à l'événement

$$(\mathcal{R} \text{ est impair}) \text{ ou } (a^{\frac{\mathcal{R}}{2}} = -1 \pmod{N}).$$

Ainsi:

$$P_{\mathcal{R}}(\text{échec}) = P_{\mathcal{R}}((\mathcal{R} \text{ est impair}) \text{ ou } (a^{\frac{\mathcal{R}}{2}} = -1 \pmod{N})).$$

Théorème. Soit  $a$  pris uniformément à l'écartement dans

$\{2, \dots, N-1\}$ . Soit  $r$  le plus petit entier satisfaisant

$$a^r = 1 \pmod{N}. \text{ Alors}$$

$$P_{\mathcal{R}}(\text{échec}) \leq \frac{1}{4}.$$

Nous ne donnons pas la preuve ici (voir Appendice). Ce

théorème assure que la probabilité de succès de l'algorithme de

factorisation basé sur la recherche de l'ordre est d'au moins  $\frac{3}{4}$

lors d'un seul round. En faisant des rounds successifs il

est possible d'amplifier cette probabilité à  $1 - \epsilon$  ( $\epsilon \ll 1$ ).

Comme d'habitude le nombre de rounds requis est de l'ordre

de  $O(\ln \frac{1}{\epsilon})$ .

### 3.5 Fractions Continues.

Dans ce paragraphe nous donnons, sans démonstration, quelques faits utiles pour le développement ultérieur de l'algorithme de Shor.

Tout nombre réel peut être développé en "fractions continues".

Commençons par décrire le processus pour les fractions rationnelles, sur un exemple. Soit  $x = \frac{263}{189}$ ,

Pour l'algorithme d'Euclide :

$$263 = 1 \cdot 189 + 74$$

$$189 = 2 \cdot 74 + 41$$

$$74 = 1 \cdot 41 + 33$$

$$41 = 1 \cdot 33 + 8$$

$$33 = 4 \cdot 8 + 1.$$

(Ici on voit que  $\text{PGCD}(263; 189) = 1$ ). Etant donné qu'à chaque fois on divise par un nombre au moins  $\geq 2$  le nombre d'étapes (de lignes ci-dessus) est de l'ordre de  $\log_2(263)$ , c.à.d.  $\log_2(N)$  en général. De plus chaque division requiert  $O((\log_2 N)^2)$  opérations. Donc le nombre total d'ops pour l'algorithme d'Euclide est  $O((\log_2 N)^3)$ .

Maintenant, pour obtenir le "développement en fraction continue" on procède ainsi :

$$\frac{263}{189} = 1 + \frac{74}{189} = 1 + \frac{1}{\frac{189}{74}} = 1 + \frac{1}{2 + \frac{41}{74}}$$

$$= 1 + \frac{1}{2 + \frac{1}{7\frac{4}{41}}} = 1 + \frac{1}{2 + \frac{1}{1 + \frac{33}{41}}}$$

$$= 1 + \frac{1}{2 + \frac{1}{1 + \frac{1}{4\frac{1}{33}}}} = 1 + \frac{1}{2 + \frac{1}{1 + \frac{1}{\frac{8}{33}}}}$$

$$= 1 + \frac{1}{2 + \frac{1}{1 + \frac{1}{1\frac{1}{33\frac{1}{8}}}}} = 1 + \frac{1}{2 + \frac{1}{1 + \frac{1}{4 + \frac{1}{8}}}}$$

On dit que le dev en fraction continue est

$$\frac{263}{189} = [1; 2; 1; 1; 4; 8]$$

La forme générale du développement est :

$$x = [a_0, a_1, \dots, a_m]$$

$$x = a_0 + \frac{1}{a_1 + \frac{1}{a_2 + \frac{1}{a_3 + \dots}}}$$

Si  $x > 1$  on a  $a_0 \geq 1$  et si  $x < 1$  on a  $a_0 = 0$ . De plus ce développement n'est pas unique car on peut toujours écrire le

deuxième terme  $\frac{1}{a_m}$  comme  $\frac{1}{a_{m-1} + \frac{1}{1}}$ .

Ainsi :

$$x = [a_0; a_1; \dots; a_m] = [a_0; a_1; \dots; a_{m-1}; 1]$$

Mais à cette ambiguïté près le développement est unique. Le nombre d'opérations requises est  $O(\log_2 N)$  ou  $N = \text{numérateur} \times \text{dénominateur}$ .

En fait un tel dev peut être étendu aux nombres irrationnels, comme suit. Soit  $x$  irrationnel. On peut toujours écrire

$$x = a_0 + \beta \quad \text{avec} \quad a_0 \in \mathbb{N} \quad \text{et} \quad 0 < \beta < 1.$$

On pose  $x = a_0 + \frac{1}{\frac{1}{\beta}}$ . Maintenant  $\frac{1}{\beta} = a_1 + \gamma$  avec

$a_1 \in \mathbb{N}$  et  $0 < \gamma < 1$ . On itère :

$$x = a_0 + \frac{1}{a_1 + \frac{1}{\frac{1}{\gamma}}}$$

et ... Cela donne en général un développement

$$x = [a_0; a_1; a_2; \dots]$$

infini mais unique.

Comme nous avons besoin uniquement du cas  $x$  rationnel par la suite nous n'indiquerons pas ici les propriétés très intéressantes de ces développements infinis.

Notion de "convergent". Soit  $x = [a_0, a_1, a_2, \dots, a_n, \dots]$  un développement en fraction continue de  $x$ . On appelle "convergent" les séries tronquées  $[a_0, a_1, a_2, \dots, a_n]$ . Ces convergents sont des nombres rationnels.

$$[a_0, a_1, a_2, \dots, a_n] = \frac{p_n}{q_n}$$

et on a  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{p_n}{q_n} = x$ . Si  $x$  est irrationnel il faut prendre  $n \rightarrow +\infty$  pour atteindre la limite; alors que si  $x$  est rationnel celle-ci est atteinte pour  $n$  fini ( $\approx \log_2 N$ ).

Propriétés importantes des convergents.

a)  $\text{PGCD}(p_n, q_n) = 1$ .

b)  $\left| \frac{p_n}{q_n} - x \right| \leq \frac{1}{q_n^2}$

c) Si  $x$  est irrationnel on a une infinité de convergents. Ceux-ci donnent les meilleures approximations rationnelles au sens suivant:

$$\left| \frac{p_n}{q_n} - x \right| < \left| \frac{p}{q} - x \right|$$

pour toute fraction  $\frac{p}{q} \neq \frac{p_n}{q_n}$ ,  $0 < q \leq q_n$  (si  $n \geq 2$ ).

d) Si  $x$  est rationnel il existe un nombre fini d'approximations  $\frac{p}{q}$   $\left| \frac{p}{q} - x \right| < \frac{1}{q^2}$  et on peut toutes les trouver grâce aux convergents.

Pour nous c'est cette dernière première d) qui sera utile.

Exemple: le développement en fraction continue de  $\pi$  commence par

$$\pi = [3, 7, 15, 1, 292, 1, 1, \dots]$$

Le convergent

$$\frac{p_4}{q_4} = [3, 7, 15, 1, 292] = 3 + \frac{1}{7 + \frac{1}{15 + \frac{1}{1 + \frac{1}{292}}}}$$

$$= \frac{355}{113}$$

est déjà une bonne approximation:

$$\left| \pi - \frac{355}{113} \right| \leq \frac{1}{(113)^2} \approx 10^{-4}$$

$$\text{En fait on a } \left| \pi - \frac{355}{113} \right| \approx 0,26 \times 10^{-6}$$

Exercice: Donnez la liste des <sup>finis</sup> convergents de  $x = \frac{263}{189}$ .

### 3.6. Fonction d'Euler.

Pour un entier  $n \geq 2$  on dit que  $a \in \{1, 2, 3, \dots, n-1\}$  est premier avec  $n$  (  $a$  is coprime with  $n$  ) si  $\text{PGCD}(a, n) = 1$ .

Le nombre de tels  $a$  est donné par  $\varphi(n)$ , la fonction d'Euler.

Exemple : si  $N = 9$  les  $a$  premiers avec  $N$  sont

$a = 1, 2, 4, 5, 7, 8$  et donc  $\varphi(9) = 6$ .

si  $N$  est premier,  $N = p$  on a :

$a = 1, 2, 3, \dots, p-1$  et  $\varphi(p) = p-1$ .

En général en montre que si

$$N = p_1^{e_1} p_2^{e_2} \dots p_k^{e_k}$$

est la décomposition en facteurs premiers de  $N$ ,

$$\begin{aligned} \varphi(N) &= \varphi(p_1^{e_1}) \varphi(p_2^{e_2}) \dots \varphi(p_k^{e_k}) \\ &= p_1^{e_1-1} (p_1-1) \cdot p_2^{e_2-1} (p_2-1) \dots p_k^{e_k-1} (p_k-1). \end{aligned}$$

Pour  $N = 9 = 3^2$  on a par exemple  $\varphi(9) = 3^{2-1} \cdot (3-1) = 6$ .



Une propriété utile pour nous sera la suivante :

$$\varphi(n) \geq \frac{n}{4(\log \log n)}$$

En d'autres termes, étant donné  $n$ , "la plupart" des  $n-1$  nombres inférieurs sont premiers avec  $n$ . Cette propriété peut être exprimée comme suit. Fixons  $n$  et tirons  $k \in \{1, 2, \dots, n-1\}$  uniformément et indépendamment (avec probabilité  $\frac{1}{n}$ ). Alors :

$$\text{Prob}(\text{PGCD}(k, n) = 1) \geq \frac{1}{4(\log \log n)}$$

$$\left( \text{car } \frac{\varphi(n)}{n} = \frac{1}{4 \log \log n} \right).$$